技术创新需求调查表

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **需求编号：123** | | | |
| **需求名称：**无人驾驶环境感知技术的研发 | | | |
| **行业领域：电子信息** | | | |
| **需求信息** | | | |
| 技术需求情况说明 | 技术需  求类别 | | ☑技术研发（关键、核心技术）  □产品研发（产品升级、新产品研发）  □技术改造（设备、研发生产条件）  □技术配套（技术、产品等配套合作） |
| 技术  需求  简述 | | 在未知复杂道路环境下，快速获取可行驶边界、道路、环境信息和车辆定位信息的无人驾驶环境感知技术 |
|  | 技术  需求  详述 | | （包括主要技术、条件、成熟度、成本等指标）   1. 一种用于无人驾驶汽车在未知道路上快速获取环境信息和定位信息的技术； 2. 可在不规则环境边界内，采集复杂地形的信息，可以快速地确定内外边界，并确定车辆可行驶区域； 3. 可以实现对可行驶区域的道路精确信息，至少包括道路坡度、曲率等与车道及车道线相关的数据及属性。误差不大于10cm； 4. 可实现对车辆行驶区域的周边信息的准确描述，如树木、河流、山体、墙体、深沟等等各种环境信息； 5. 可提供运行车辆的准确定位信息，误差不大于10cm； 6. 环境信息输出采用标准化数据格式； 7. 技术成熟，首次获取信息准确率＞99%； 8. 使用成本低，可达到量产成本。 |
| 现有  基础  情况 | | （企业已经开展的工作、所处阶段、投入资金和人力、仪器设备、生产条件等）  暂无。 |
| 产学研合作需求 | 需求  描述 | | （希望与哪类高校、科研院所开展产学研合作，共建创新载体，以及对专家及团队所属领域和水平的要求）   1. 具备高精度地图的开发经验； 2. 具备无人驾驶技术开发项目实战经验。 |
| 合作  方式 | | ☑技术转让 □技术入股 ☑联合开发 ☑委托研发  □委托团队、专家长期技术服务 □共建新研发、生产实体 |
| 其他需求 | □技术转移 □研发费用加计扣除 ☑知识产权 □科技金融  □检验检测 □质量体系 □行业政策 □科技政策 □招标采购  □产品/服务市场占有率分析 □市场前景分析 □企业发展战略咨询 □其他 | | |
| **管理信息** | | | |
| 同意公开  需求信息 | | □是 ☑否  □部分公开(说明） | |
| 同意接受  专家服务 | | ☑是  □否 | |
| 同意参与对解决方案的筛选评价 | | ☑是  □否 | |
| 同意对优秀解决方案给予奖励 | | □是，金额万元。（奖金仅用作奖励现场参赛者，不作为技术转让、技术许可或其他独占性合作的前提条件）  ☑否  法人代表： 年 月 日 | |