技术创新需求调查表

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **需求编号： 204** | | | |
| **需求名称：立体车库AGV智能搬运机器人** | | | |
| **行业领域：高端装备制造** | | | |
| **需求信息** | | | |
| 技术需求情况说明 | 技术需  求类别 | | □技术研发（关键、核心技术）  □产品研发（产品升级、新产品研发）  □技术改造（设备、研发生产条件）  □技术配套（技术、产品等配套合作） |
| 技术  需求  简述 | | 立体车库AGV智能搬运机器人 |
|  | 技术  需求  详述 | | （包括主要技术、条件、成熟度、成本等指标）  适应各种车型，机器人运行至汽车底盘下面，不借助任何入托车、梳齿、地面挖坑等辅助设施，夹持车轮，举升汽车，因此要适用不同车型的轮距、轴距，需要机器人在结构和动力上具有针对不同的车型进行调整能力。  举升力，可以举升最大2.6吨的汽车，并以超过2m/s速度平稳的行驶、转弯、刹车。  智能化，具有中央调度系统，针对停车场的布局以及车辆和用户需求的动态变化进行最优的任务分配和路径规划。机器人本身在车辆识别、关键部位识别（如轮子）、室内定位、导航、精准入库出库等方面，采用基于多传感器的自动驾驶算法支持。 |
| 现有  基础  情况 | | （企业已经开展的工作、所处阶段、投入资金和人力、仪器设备、生产条件等）  公司已经研发了夹持式智能搬运器，已广泛应用于平面移动类、巷道堆垛类、垂直升降类立体车库，为AGV的研发和设计奠定了坚实的基础。 |
| 产学研合作需求 | 需求  描述 | | （希望与哪类高校、科研院所开展产学研合作，共建创新载体，以及对专家及团队所属领域和水平的要求）  希望与高校、科研机构共同研发 |
| 合作  方式 | | □技术转让 □技术入股 □联合开发 □委托研发  □委托团队、专家长期技术服务 □共建新研发、生产实体 |
| 其他需求 | □技术转移 □研发费用加计扣除 □知识产权 □科技金融  □检验检测 □质量体系 □行业政策 □科技政策 □招标采购  □产品/服务市场占有率分析 □市场前景分析 □企业发展战略咨询 □其他 | | |
| **管理信息** | | | |
| 同意公开  需求信息 | | □是 □否  □部分公开(说明） | |
| 同意接受  专家服务 | | □是  □否 | |
| 同意参与对解决方案的筛选评价 | | □是  □否 | |
| 同意对优秀解决方案给予奖励 | | □是，金额 万元。（奖金仅用作奖励现场参赛者，不作为技术转让、技术许可或其他独占性合作的前提条件）  □否  法人代表： 年 月 日 | |